XciteRC®

Scout X4

Bedienungsanleitung
Manual
Mode d‘emploi

#15003300, 15003350 Quadrocopter Scout X4 RTF

DE

Inhalt

Bestimmungsgemäße Verwendung 3
Lieferumfang 3
Erforderliches Zubehör 3
Erklärung der Gefahrensymbole 3
SICHERHEITSHINWEISE 3
Sicherheitshinweise zum Umgang mit Batterien bzw. Akkus: 4
Flugakku aufladen 5
Montage der Rotoren 5
Sender binden und Landegestell akivieren 5
Kompasskalibrierung 6
Montage des Gimbal 6
Kompasskalibrierung · Gimbalmontage 6
Kamera montieren · Motoren sichern/entsichern 7
Installation der iLook+ Kamera 7
Motoren entsichern/sichern 7
Senderbeschreibung DEVO F12E 8
GPS-Statusanzeige 8
RC Funktionen 9
Funktionsprogrammierung Sender DEVO F12E 10
Senderprogrammierung DEVO F12E 11
Empfängerbelegung DEVO RX-707 15
Anschlüsse Flightcontroller FCS-X4 16
Gimbal-Kalibrierung 16
Anschluss Flightcontroller FCS-X4 16
Gimbal-Kalibrierung 16
Kamerabedienung 17
Reparaturen, Ersatzteile 18
Technische Daten 18
Reparaturen 19
HINWEISE ZUM UMWELTSCHUTZ 19
Hinweise nach Batteriegesetz 19
Konformitätserklärung 20

Impressum
Diese Bedienungsanleitung ist eine Publikation der

XciteRC Modellbau GmbH & Co. KG
Autenbachstrasse 12
D-73035 Göppingen
Phone: +49 7161 40 799 0
Fax: +49 7161 40 799 99
E-Mail: info@xciterc.de
Web: www.XciteRC.com

Alle Rechte einschließlich Übersetzung vorbehalten. Reproduktionen jeder Art, z. B. Fotokopie, Mikroverfilmung, oder die Erfassung in elektronischen Datenverarbeitungsanlagen, bedürfen der schriftlichen Genehmigung des Herausgebers. Nachdruck, auch auszugsweise, verboten.

Diese Bedienungsanleitung entspricht dem technischen Stand des Produkts bei Drucklegung, Änderung in Technik und Ausstattung vorbehalten. Aus Angaben und Abbildungen dieser Bedienungsanleitung können keine Ansprüche abgeleitet werden.

KEINE HAFTUNG FÜR DRUCKFEHLER! ÄNDERUNGEN VORBEHALTEN!
Die jeweils neueste Version dieser Anleitung finden Sie im Internet unter www.XciteRC.com

© Copyright 2015 by XciteRC-Modellbau GmbH & Co. KG

Vielen Dank für den Kauf des **Quadrocopters Scout X4** von XciteRC. Die vorliegende Bedienungsanleitung enthält wichtige Hinweise für den Betrieb Ihres neuen Modells. **Lesen Sie deshalb, bevor Sie das Modell in Betrieb nehmen, alle Anweisungen dieser Bedienungsanleitung vollständig durch, damit Sie Ihr Modell gefahrlos betreiben können.**

Alle enthaltenen Firmennamen und Produktbezeichnungen sind Warenzeichen der jeweiligen Inhaber. Alle Rechte vorbehalten.

Bestimmungsgemäße Verwendung

Der XciteRC Scout X4 ist ein flugfertig aufgebauter elektrisch angetriebener Quadrocopter einschließlich Motor und Drehzahlregler. Die Steuerung erfolgt drahtlos durch die beiliegende 2.4 GHz Funkfernsteuerung. Das Modell darf nur auf einer geeigneten und ausreichend großen Fläche ohne Hindernisse betrieben werden.
Das Produkt ist kein Spielzeug und nicht für Kinder unter 14 Jahren geeignet, bei unter 14-jährigen muss die Wartung und der Betrieb des Modells von einem Erwachsenen beaufsichtigt werden.
Lesen und beachten Sie vor Inbetriebnahme alle Warn- und Sicherheitshinweise in dieser Bedienungsanleitung und auf der Verpackung!

Diese Bedienungsanleitung ist Bestandteil dieses Produkts. Sie enthält wichtige Hinweise zum Umgang mit diesem Produkt. **Bewahren Sie die Bedienungsanleitung deshalb zum Nachlesen auf und geben sie bei Weitergabe des Fahrzeugs an Dritte mit. Nichtbeachtung der Bedienungsanleitung und der Sicherheitshinweise führen zum Erlöschen der Gewährleistung.**

Lieferumfang

RTF-XciteRC Quadrocopter Scout X4, teilmontiert
Sender
LiPo-Antriebsakku
Netzladegerät
Antriebsrotoren
Gimbal
Landegestell
Werkzeug
Bedienungsanleitung

Erforderliches Zubehör

8x AA Batterien für den Sender

Erklärung der Gefahrensymbole

WARNUNG: diese Hinweise **müssen** durch den Betreiber **zwingend** beachtet werden! Eine Missachtung dieser Hinweise kann die sichere Funktion beeinträchtigen. Diese Hinweise dienen auch zu Ihrer eigenen Sicherheit und der anderer Personen!

ACHTUNG: diese Hinweise **müssen** durch den Betreiber beachtet werden! Eine Missachtung dieser Hinweise kann Schäden aller Art, Gewährleistungsverlust usw. zur Folge haben.

Hinweise oder Tipps, durch welche ein problemloser Betrieb gewährleistet wird.

Hinweise zur Pflege und Wartung, um eine lange Haltbarkeit des Produkts zu gewährleisten.

SICHERHEITSHINWEISE

Die folgenden Sicherheitshinweise müssen unbedingt beachtet werden. Für Sach-, Personen- oder Folgeschäden, die durch unsachgemäße Handhabung oder Nichtbeachtung der Sicherheitshinweise entstehen, übernimmt die XciteRC Modellbau GmbH & Co. KG keine Haftung. In diesen Fällen erlischt die Gewährleistung.
Bewegen Sie Ihr Modell immer mit größter Vorsicht und Verantwortung, ansonsten kann es zu Schäden an fremden Eigentum oder gar Personenschäden kommen. **Zum Betrieb ist eine Haftpflichtversicherung verpflichtend**. Sollten Sie schon eine Haftpflichtversicherung besitzen, informieren Sie sich vor Inbetriebnahme des Modells, ob funkferngesteuerte Modelle in entsprechendem Umfang mitversichert sind.

- Das Produkt enthält kleine Teile, die beim Verschlucken gesundheitliche Schäden verursachen können; sie müssen daher von Kindern unter 3 Jahren ferngehalten werden
- Das Produkt ist kein Spielzeug und nicht für Kinder unter 14 Jahren geeignet.
- Der Betrieb von funkferngesteuerten Modellen erfordert Übung. Bewegen Sie Ihr neues Modell deshalb zu Anfang besonders vorsichtig und machen sich mit der Reaktion auf Ihre Steuerbefehle vertraut.
- ***WARNUNG:*** Der sichere Betrieb erfordert Konzentration und schnelle Reaktion. Betreiben Sie das Modell nicht, wenn Sie müde sind oder unter Alkohol- oder Medikamenteneinfluss stehen – **Unfall- und Verletzungsgefahr!**
- ***WARNUNG:*** Die Steuerung dieses Modells erfolgt über Funksignale, die durch die Umgebung beeinflusst werden können. **Dadurch können Sie unter Umständen die Kontrolle über Ihr Modell verlieren.** Das Modell darf nur in einem geeigneten und

DE

ausreichend großen Raum ohne Hindernisse betrieben werden.

- ⚠ ***WARNUNG:*** Betreiben Sie Ihr Modell deshalb nur bei ausreichenden Lichtverhältnissen in direktem Sichtkontakt, abseits von Autos, Verkehr und Menschen – **Unfall- und Verletzungsgefahr!**
- Betreiben Sie Ihr Modell nicht während eines Gewitters oder in der Nähe von Funkmasten oder Hochspannungsleitungen.
- Funkferngesteuerte Modelle dürfen nicht ohne weiteres im öffentlichen Raum (Straßen, Wege, Plätze oder Seen) betrieben werden. Erkundigen Sie sich deshalb vorab, wo der Betrieb zulässig ist. Dies gilt auch für Privatgelände, hier ist die Zustimmung des Besitzers erforderlich.
- ⚠ ***WARNUNG:*** Achten Sie darauf, dass weder Finger, noch Haare oder lose Kleidung in drehende Teile oder die Propeller/Rotoren gerät – **Verletzungsgefahr!**
- Schalten Sie immer zuerst den Sender ein, dann das Modell. BEACHTE: während des Betriebs muss der Sender immer eingeschaltet bleiben!
- Bewegen Sie Ihr Modell niemals mit schwachen Senderbatterien, da dies die Reichweite drastisch reduziert.
- Wird der Antriebsakku leerer, wird zuerst das Modell langsamer, bis es nicht mehr richtig auf Steuerbefehle reagiert. Stellen Sie den Betrieb spätestens dann ein und wechseln den Fahrakku oder laden ihn wieder auf.
- Halten Sie sich sorgfältig an die Anweisungen und Warnhinweise für das vorliegende und jedes andere von Ihnen benutzte Zubehör (Ladegeräte, wiederaufladbare Akkupacks usw.).
- ⚠ ***WARNUNG:*** Halten Sie Verpackungsmaterial, Kleinteile, Chemikalien und alle elektrischen Komponenten von Kindern fern – **Unfall- und Verletzungsgefahr!**
- Das Modell und der Sender dürfen weder feucht noch nass werden, da insbesondere die Elektronik (Empfänger, Drehzahlregler, Servo) und ggf. verwendete Lithiumakkus nicht wasserdicht sind! Betreiben Sie das Modell deshalb nicht bei Regen (oder dichtem Nebel), in nassem Gras oder fahren durch Pfützen oder Schnee. ⚠ ***WARNUNG:*** **Brand- und Explosionsgefahr durch eindringende Feuchtigkeit bei Lithium-Akkus!**
- Kunststoff (z.B. Rumpf oder Rotorblätter) ist bei kalten Temperaturen (unter 10° C) weniger flexibel und kann daher leichter brechen.
- Das Umbauen oder verändern des Modells ist aus Sicherheitsgründen und der CE-Zulassungsbestimmungen nicht gestattet, das gilt im Besonderen für den Sender, Empfänger und Drehzahlregler. Wartungsarbeiten oder Reparaturen mit Originalersatzteilen sind hiervon ausgenommen.
- Nach Gebrauch schalten Sie zuerst das Modell und dann den Sender aus. ⚠ ***WARNUNG:*** Entnehmen Sie anschließend die Antriebsakkus bzw. Batterien aus dem Modell und Sender. Bewahren Sie das Modell nie mit eingebautem Akku auf. **Brandgefahr!**
- Lagern Sie die Akkus separat auf einer nicht brennbaren Unterlage.
- Die Antriebskomponenten (Motor und Drehzahlregler) und der Fahrakku können während des Betriebs sehr warm werden. ⚠ ***WARNUNG:*** **Verbrennungsgefahr!** Lassen Sie diese Komponenten nach dem Betrieb (und auch vor jedem Akkuwechsel) vollständig abkühlen!
- Die Inbetriebnahme und der Betrieb des Modells erfolgt einzig und allein auf Gefahr des Betreibers. Nur ein vorsichtiger und überlegter Umgang beim Betrieb schützt vor Personen- und Sachschäden.

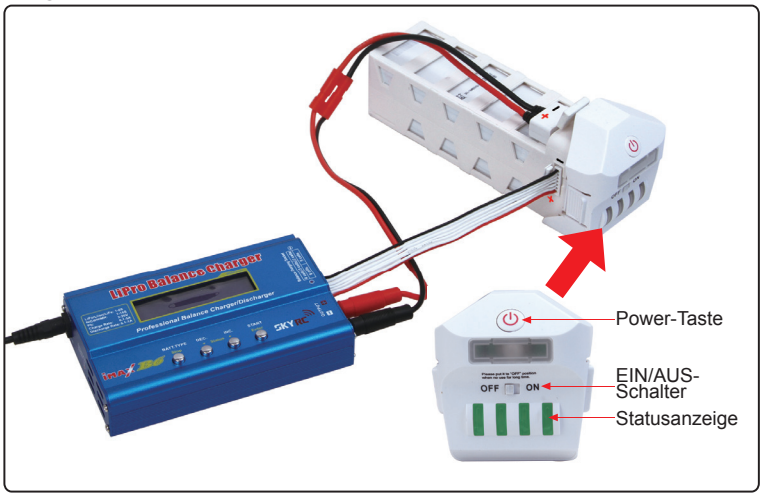
Sicherheitshinweise zum Umgang mit Batterien bzw. Akkus:

- Batterien und Akkus von Kindern fernhalten! Lassen Sie Batterien und Akkus nie unbeaufsichtigt, da sie von Kindern oder Haustieren verschluckt werden können!
- Verwenden Sie ausschließlich die empfohlenen oder gleichwertige Batterietypen/Akkus.
- ⚠ ***WARNUNG:*** Batterien/Akkus nicht großer Hitze aussetzen oder ins Feuer werfen – **Brand- bzw. Explosionsgefahr!**
- ⚠ ***WARNUNG:*** Batterien/Akkus nur mit der korrekten Polarität einsetzen, nicht kurzschließen – **Brandgefahr – bzw. Explosionsgefahr!**
- Nach Möglichkeit immer alle Batterien gleichzeitig austauschen, niemals neue und gebrauchte Batterien sowie Akkus mit unterschiedlichem Ladestand gleichzeitig verwenden.
- Verwenden Sie keine defekten oder beschädigten Batterien oder Akkus – Brandgefahr! Bei Berührung mit der Haut außerdem Verätzungsgefahr, Schutzhandschuhe verwenden!
- ⚠ ***WARNUNG:*** Versuchen Sie nie, nicht wiederaufladbare Batterien an einem Ladegerät aufzuladen – **Brandgefahr- bzw. Explosionsgefahr!**
- Entnehmen Sie die Akkus zum Laden aus dem Gerät.
- ⚠ ***WARNUNG:*** Das Aufladen darf nur mit einem für den Akkutyp geeigneten Ladegerät auf einer feuerfesten Unterlage und unter permanenter Aufsicht eines Erwachsenen erfolgen – **Brandgefahr!**
- Verbrauchte Batterien sofort aus den Geräten entnehmen.
- ⚠ ***BEACHTE:*** NiMH-Akkus müssen spätestens alle 3 Monate kontrolliert und gegebenenfalls nachgeladen werden, da es ansonsten bedingt durch die typenspezifische Selbstentladung zur Tiefentladung und somit Zerstörung der Akkus kommen kann! Verwenden Sie deshalb nach Möglichkeit sogenannte RTU-Akkus, die durch eine sehr geringe Selbstentladung wartungsarm sind.
- ⚠ ***BEACHTE:*** beachten Sie bei Lithium-Akkus die angegebene Lagerspannung. Wird ein zu voller oder zu leerer Lithium-Akku längere Zeit gelagert, kann er beschädigt werden.

Die Firma XciteRC Modellbau GmbH & Co. KG kann den korrekten Umgang mit den von Ihnen verwendeten Akkus bzw. Batterien nicht überwachen, daher wird die Gewährleistung bei falscher Ladung oder Entladung ausgeschlossen.

DE

Flugakku aufladen



Vor dem ersten Einsatz Ihres neuen Modells muss der Flugakku mit dem beiliegenden Ladegerät aufgeladen werden.

⚠ ***WARNUNG:*** Das Aufladen darf nur mit dem beiliegenden Ladegerät auf einer feuerfesten Unterlage und unter permanenter Aufsicht eines Erwachsenen erfolgen – **Brand- bzw. Explosionsgefahr!** Entnehmen Sie den Akku zum Laden aus dem Fahrzeug.

⚠ ***ACHTUNG:*** lesen alle Sicherheitshinweise zum Umgang mit Akkus und Batterien weiter vorne in dieser Anleitung!

- Stecken Sie das Netzgerät in eine geeignete Netzsteckdose 230 V AC/50 Hz.
- Verbinden Sie nun das Netzgerät mit dem Ladegerät.
- Verbinden Sie nun den Stecker des Fahrakkus mit der Buchse des Ladegeräts. ⚠ ***ACHTUNG:*** der Stecker ist verpolungssicher, beachten Sie die Form des Steckers. Der Stecker muss mit leichtem Druck einrasten, wenden Sie keine Gewalt an!

Nachdem das Ladegerät an die Stromversorgung angeschlossen ist, zeigt der Bildschirm : Program Select/LiPo BAT T

→ **Start / Enter drücken**
LiPo CHARGE
5.0A 22.2V(6S)

→ **Inc. drücken**
LiPo BALANCE
5.0A 22.2V(6S)

→ **Start / Enter drücken , dann Dec. oder Inc. um den Ladestrom auf 5.0 A zu stelle n**

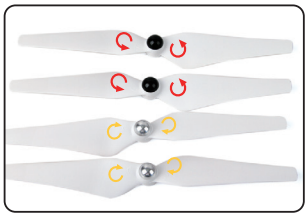
↓

Start / Enter drücken , dann Dec. oder Inc. um die Akkuspannung auf 22.2V(6S) zu stelle n

← **Start / Enter für 3 Sekunden drücken:**
R: 6SER S: 6SER
CANCEL(STOP) oder CONFIRM(ENTER)

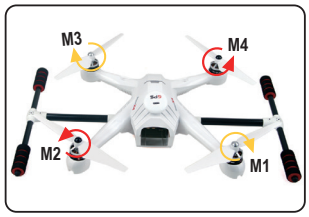
← **Start/ Enter drücken um den Ladevorgang zu starte n**

Montage der Rotoren



1.1 Bei der Montage beachten: die rechtsdrehenden Rotoren haben eine silberne Kappe, die linksdrehenden eine schwarze.

1.2 Beachten Sie die Drehrichtung (Pfeile). Die Rotoren sind selbstsichernd, kein Werkzeug zur Montage notwendig.

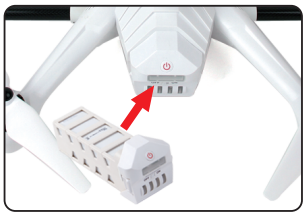


1.3 Rotoren und Landegestell montiert.

1.4 Rotoren montiert.

Sender binden und Landegestell akivieren

Das Landegestell ist im Auslieferungszustand in angezogener Position. ***ACHTUNG:*** versuchen Sie nicht, das Landegestell manuell herauszuziehen! Das Landegestell fährt nach der Bindung automatisch nach unten. *Gehen Sie dazu wie folgt vor:*

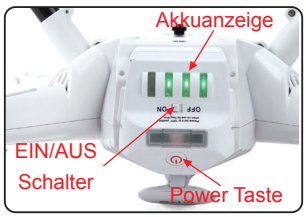


1. Stecken Sie den aufgeladenen Akku in das Akkufach. Noch nicht einschalten.

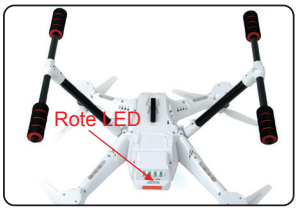
*Beachten Sie die Ladehinweise im Kapitel “Akku laden”.

2. Drehen Sie den Scout X4 auf “den Rücken”. Vergewissern Sie sich, das sich das Landegestell frei bewegen kann.

3. Bringen Sie alle Schalter in Position 0, alle Trimmungen und Drehregler in Mittelposition, den Gashebel in die unterste Position und schalten den Sender ein.



4. Während der Sender bootet, schalten Sie den X4 über den Schalter und durch 3-5 Sek. Drücken der POWER Taste ein. Die grünen LEDs der Akkuanzeige blinken, das Landegestell klappt hoch.



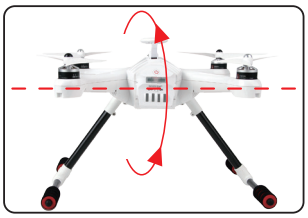
5. Bringen Sie den Scout X4 in die aufrechte Postion. Die rote LED sollte innerhalb einer Minute aufhören zu blinken. Die Bindung zwischen Modell und DEVO F12E Sender war erfolgreich.

6. Stellen Sie das Modell auf eine gerade, stabile Fläche.

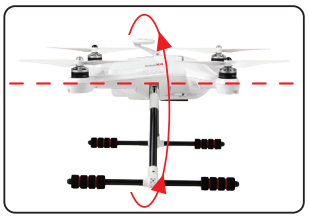
Kompasskalibrierung

WICHTIG: Alle Trimmungen müssen auf neutral stehen und die Motoren müssen gesichert sein. Der Quadrocopter darf nicht rot blinken!
Beachte: Nach dem Binden sind die Motoren automatisch gesichert. Lesen Sie dazu auch den Abschnitt Motoren entsichern/sichern.

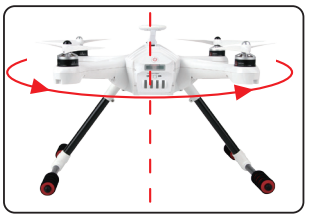
1. Bewegen Sie beide Steuerknüppel in die untere, mittlere Position und halten sie. Der Quadrocopter beginnt schnell rot zu blinken.



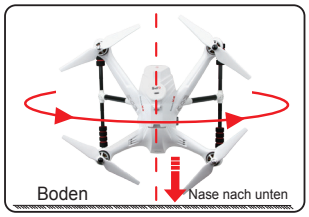
2. Drehung vorwärts: drehen Sie das Modell in 90° Schritten, jeweils unterbrochen von einer 1 Sekunde Pause alle 90°. (0 / 90 / 180 / 270 / 360)



3. Drehung seitwärts: drehen Sie das Modell in 90° Schritten um die Rollachse, jeweils unterbrochen von einer 1 Sekunde Pause alle 90°. (0 / 90 / 180 / 270 / 360)



4. Horizontale Drehung: drehen Sie das Modell in 90° Schritten um die Gierachse, jeweils unterbrochen von einer 1 Sekunde Pause alle 90°. (0 / 90 / 180 / 270 / 360)



5. Nase nach unten: drehen Sie das Modell in 90° Schritten um die Hochachse, jeweils unterbrochen von einer 1 Sekunde Pause alle 90°. (0 / 90 / 180 / 270 / 360)

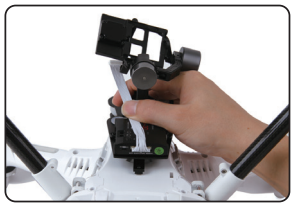
6. Bringen Sie den Quadrocopter wieder in Normalposition. Das schnelle Blinken der roten LED stoppt. Die Kalibrierung war erfolgreich. Stecken Sie den Akku ab, um die Einstellung zu speichern.

ACHTUNG: Bei den ersten Flügen werden Sie den bemerken, dass das Modell leicht "driftet".
Dieses Verhalten ist normal. Fliegen Sie das Modell weiter im manuellen Modus, das Modell kalibriert sich während des Fluges weiter. Nach ca. 5-10 Minuten sollten Sie landen und die Motoren sichern, um die Einstellungen zu speichern.
Beachte: Dieses leichte Driften wird die ersten 4-5 Akkus weitergehen, allerdings werden Sie bei jedem Akku eine Verbesserung der GPS-Stabilität und Präzision im Halten der Position bemerken.
Beachte: Diese Kalibrierungsflüge sollten idealerweise fern von elektrischen Feldern wie Hochspannungsleitungen oder auch metallischen Flächen geschehen.

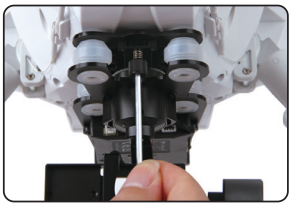
Montage des Gimbal

ACHTUNG: **Entfernen Sie während der Gimbal- Montage den Akku aus dem Modell! Der Gimbal muss mit großer Vorsicht behandelt werden! Wenden Sie während der Installation keine Gewalt an.**

1. Legen Sie den G-3D Gimbal und die M3x12 Schraube mit Feder bereit.



2. Schieben Sie den Gimbal auf von vorne auf die Befestigungsschiene und bewegen ihn bis zum Anschlag nach hinten.



3. Drehen Sie nun die M3x12mm Schraube mit Feder ein. Ziehen Sie die Schraube von Hand gut fest oder verwenden den beiliegenden Inbusschlüssel.

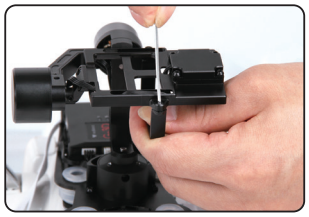
4. Verbinden Sie das 9-polige Datenkabel mit dem "Complex data port" an der Unterseite des Scout, anschließend mit dem Gimbal.

WARNUNG: Der Stecker ist verpolungssicher. Achten Sie auf die seitlichen Führungen.
Wenden Sie keine Gewalt an!

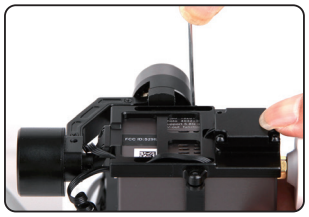
5. Vergewissern Sie sich, dass sich der Gimbal in alle Richtungen frei bewegen kann.

Installation der iLook+ Kamera

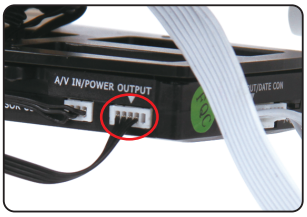
1. Schrauben Sie die beiliegende 5.8 GHz Mushroom-Antenne auf das seitliche Gewinde der Kamera. Ziehen Sie die Mutter mit dem Gabelschlüssel leicht an.



2. Drehen Sie die beiden M2x4 Schrauben mit einem 1.5 mm Inbusschlüssel aus dem Haltebügel.



3. Legen Sie die Kamera in die Halterung und schrauben den Bügel wieder fest.
Achten Sie auf die Aussparung für die Kameralinse im Bügel!



4. Stecken Sie das Kamerakabel in den “Output”-Port des Gimbal-Controllers.

WARNUNG: Der Stecker ist verpolungssicher. Achten Sie auf die seitlichen Führungen.
Wenden Sie keine Gewalt an!

5. Fertig!

Motoren entsichern/sichern

● Motoren entsichern

Überprüfen Sie, ob alle Schalter am Sender in 0-Stellung, die Trimmungen auf neutral sowie der Gashebel in der untersten Position steht. Bewegen Sie nun den Ruderhebel nach links und halten ihn dort (bei Mode 2 den Gashebel). Die rote LED geht an, die Motoren sind entsichert, das Modell kann geflogen werden.
Beachte: Im GPS-Modus können die Motoren nicht entsichert werden!

Mode 1 (Gashebel rechts)

Mode 2 (Gashebel links)

WARNUNG: ab jetzt laufen die Motoren beim Gasgeben an und das Modell startet - achten Sie darauf, dass weder Finger, noch Haare oder lose Kleidung in drehende Teile oder die Propeller/Rotoren gerät – **Verletzungsgefahr!**

● Motoren sichern

Sichern Sie die Motoren, indem Sie den Ruderhebel nach rechts bewegen und halten (bei Mode 2 den Gashebel). Die rote LED geht aus, die Motoren sind gesichert, das Modell reagiert nicht mehr auf den Sender.

Beachte: Nach erfolgreicher Bindung werden die Motoren automatisch gesichert!

Mode 1 (Gashebel rechts)

Mode 2 (Gashebel links)

Bei aktiviertem GPS-Modus können die Motoren nicht gesichert werden. Sollten Sie im GPS-Modus landen, schalten Sie den MIX-Schalter **nach** erfolgreicher Landung und mit Gashebel in der untersten Stellung in Position “0”, bevor Sie die Motoren sichern.

DE

Senderbeschreibung DEVO F12E

Mode 2 (Gashebel links)	Linker SH	Gas
	Rechter SH	Pitch
	Trimmung links	Gastrimmung
	Trimmung rechts	Pitch-Trimmung
Mode 1 (Gashebel rechts)	Linker SH	Pitch
	Rechter SH	Gas
	Trimmung links	Pitch-Trimmung
	Trimmung rechts	Gastrimmung

(0) Manueller Modus	(1) GPS-Hold Modus	(2) Coming Home
MIX Schalter “0”	MIX Schalter “1”	MIX Schalter “2”

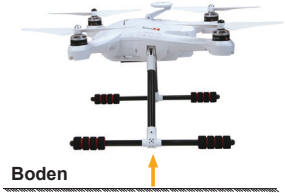
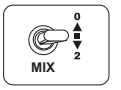
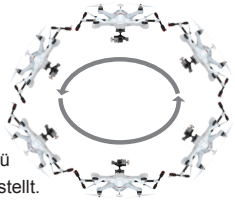
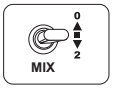
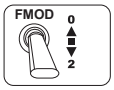
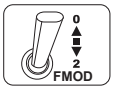
Bitte gut merken!

GPS-Statusanzeige

GPS Satelliten	<6	6	7	8	9	10	11	12	13
LED Status blaue LED	kein Blinken	blinkt einmal	blinkt 2-mal	blinkt 3-mal	blinkt 4-mal	blinkt 5-mal	blinkt 6-mal	blinkt 7-mal	blinkt 8-mal

WARNUNG: Um den GPS-Modus zu verwenden, muss die blaue LED mindestens zweimal blinken!
Um die Funktion AUTO-Start zu verwenden, muss die blaue LED mindestens 3x blinken - Crashgefahr!
Wir empfehlen dringend, nur zu starten, wenn mindestens 8 Satelliten empfangen werden können - die blaue LED blinkt 3-Mal.

RC-Funktionen

Modell (vorne)	Mode 1	Mode 2
Gas Steigen/Sinken		
PITCH vorwärts/rückwärts		
ROLLEN Links / Rechts		
GIEREN (Drehen) Links / Rechts		
AUTO-Start Die blaue LED muss mindestens 3x blinken (= 8 Satelliten) Motoren im manuallen Mode entsichern 		MIX Schalter auf “0” Gasknüppel nach unten MIX Schalter auf “1” RUDD D/R auf “1”
GPS Position Hold Fliegen Sie wie gewohnt im manuellen Modus, beim Loslassen der Knüppel bleibt das Modell automatisch an der aktuellen Position stehen. *Beachte:* um die Höhe zu halten, muss der Gashebel in der Mitte stehen.		 MIX Schalter auf “1” Gashebel in die Mitte *Beachte:* die Landung ist einfacher und sicherer, wenn sie auch im GPS Hold-Modus durchgeführt wird. Um anschließend die Motoren zu sichern, müssen Sie wieder zurück in den manuellen Modus (MIX Schalter auf “0”)
ROUND FLY Modus Umfliegen Sie ein Objekt kreisförmig, die Nase des Quadcopters ist dabei immer auf das Objekt gerichtet. Der Radius wird im Sendermenü Wert Position 2 für AUX3 eingestellt. 		 MIX Schalter auf “1”  FMOD Schalter auf “2” Der Kreisflug wird gestartet  FMOD Schalter auf “0” um den Kreisflug zu stoppen
COMING HOME Wird Coming Home aktiviert, steigt das Modell zuerst auf ca. 15 m Höhe und fliegt dann selbständig zurück und landet automatisch.		Gashebel in Mittelstellung MIX Schalter auf “2” Soll Coming Home im Flug deaktiviert werden, schalten Sie zurück auf GPS Hold (MIX Schalter auf “1”). *Beachte:* der Gashebel muss vorher in Mittelstellung gebracht werden. ***WARNUNG:*** schalten Sie nie direkt in den manuellen Modus **- Absturzgefahr!**

DE

Funktionsprogrammierung Sender DEVO F12E

Funktion	Schalter	Sendereinstellung	Vorgehensweise
AUTO Start	**RUDD D/R**	Model Menu ↓ Device Output ↓ Flap ↓ RUDD D/R ↓ Active	Quadrocopter auf den Boden stellen → Motoren entsichern → Gashebel in die unterste Position → MIX Schalter auf “1” → RUDD D/R Schalter auf “1” ***WARNUNG:*** Diese Funktion darf nur aktiviert werden, wenn die blaue LED min. 3x blinkt (= 8 oder mehr Satelliten), **bei weniger Satelliten kann das Modell abstürzen**! Ist das Modell in der Luft, bringen Sie den Gashebel in Mittelstellung (50%) und schalten den RUDD D/R Schalter auf “0”.
GPS Position Hold	**MIX SW**	Model Menu ↓ Device Output ↓ Gear ↓ MIX SW ↓ Active	Schalter “0” : Manueller Mode Schalter “1”: Position Hold Schalter “2” : Coming Home MIX Schalter auf “1” → Gashebel in Mittelstellung ***WARNUNG***: Diese Funktion darf nur aktiviert werden, wenn die blaue LED min. 3x blinkt (= 8 oder mehr Satelliten). Bevor Sie umschalten, bringen Sie den Gashebel in Mittelstellung. Wird das GPS-Signal während des Fluges schwächer, geht der Scout X4 automatisch in den “Altitude Hold Modus”. Das Modell beginnt jetzt abzudriften, hält aber noch die Höhe. **Ist der Akku bereits halbleer, nicht mehr in den manuellen Modus zurückschalten, das Modell kann plötzlich stark sinken.** Fliegen Sie im GPS Modus weiter, nach der Landung Gashebel ganz nach unten, auf manuellen Mode schalten und Motoren sichern.
Round Fly Modus	**FMOD**	Model Menu ↓ Device Output ↓ AUX3 ↓ FMOD SW ↓ Active	Schalter “0” : Manueller Mode Schalter “1”: nicht verwendet Schalter “2” : Round Fly aktivieren ***WARNUNG***: Diese Funktion darf nur aktiviert werden, wenn die blaue LED min. 3x blinkt (= 8 oder mehr Satelliten). Bevor Sie Round-Fly aktivieren, gehen Sie in den “GPS hold”-Modus und bringen den Gashebel in Mittelstellung (50%). Der voreingestellte Radius beträgt 5 Meter. Der Radius kann im Sendermenü verändert werden: AUX 3 EPA (End Point Adjustment) Einstellung (sehen Sie dazu das Diagramm links oder die F12E Senderanleitung). Wurde die Radiuseinstellung verändert, FMOD Schalter auf “0” stellen um die Änderung zu speichern, dann zurück auf “2” um den neuen Radius zu verwenden.
Coming Home	**MIX SW**	Model Menu ↓ Device Output ↓ Gear ↓ MIX SW ↓ Active	Schalter “0” : Manueller Mode Schalter “1” : Position Hold Schalter “2” : Coming Home Gashebel in Mittelstellung → MIX Schalter auf “2” ***WARNUNG:*** Der Coming Home Modus funktioniert nur bei stabilem und unterbrechungsfreiem GPS-Empfang - **Crashgefahr!** Ist Coming Home aktiviert, belassen Sie den Gashebel in Mittelstellung (50%) und betätigen keine weiteren Schalter am Sender. **Um wieder die manuelle Kontrolle zu übernehmen (z.B. wenn das Modell nicht in die richtige Richtung fliegt), Gashebel in Mittelstellung bringen und MIX Schalter auf “1”.** Bricht die Verbindung zwischen Sender und Modell ab (Failsafe Coming Home), wird Coming Home automatisch aktiviert. Ein Abbrechen ist dann unmöglich, warten Sie einfach, bis das Modell automatisch gelandet ist.

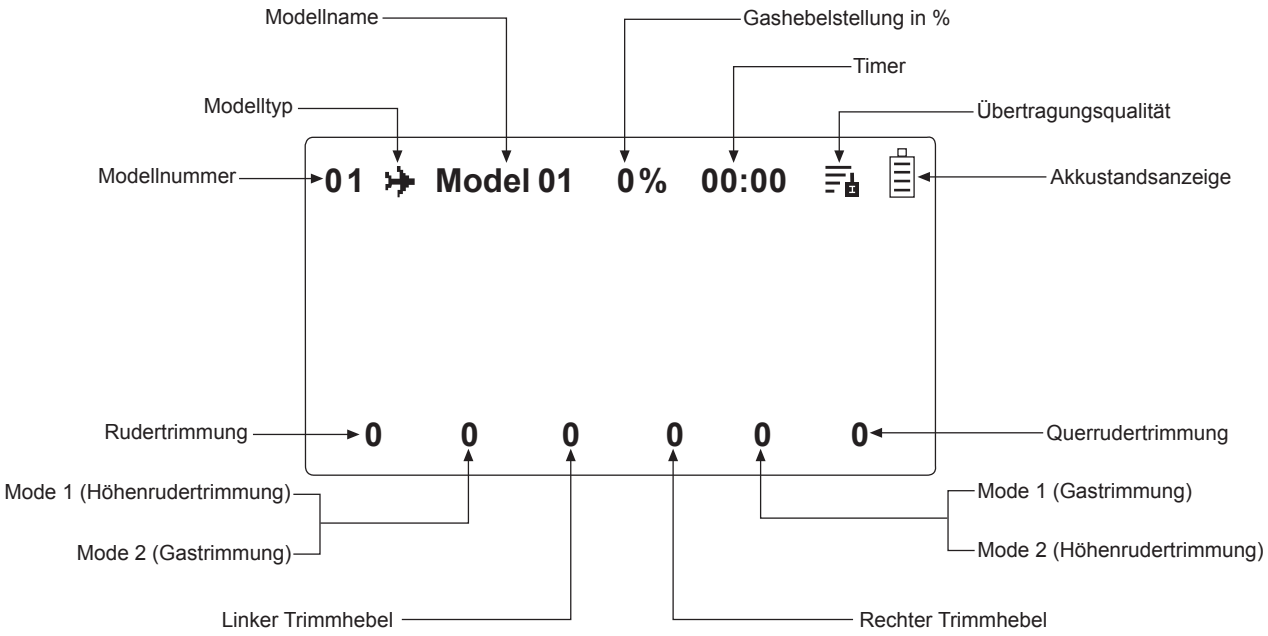
DE

Funktionsprogrammierung Sender DEVO F12E

Funktion	Schalter	Sender-einstellung	Vorgehensweise
Hyper IOC Mode	**ELEV D/R**	Model Menu ↓ Device Output ↓ AUX2 ↓ ELEV D/R ↓ Active	IOC oder Intelligent Orientation Control Mode bedeutet, dass die Flugrichtung des Modells relativ zum Startpunkt (an dem die Motoren entsichert wurden) festgelegt wird. In der Praxis bedeutet das, dass egal in welche Richtung die Nase des Modells zeigt, Steuerhebel nach links und das Modell fliegt nach links oder Hebel nach vorne und das Modell fliegt nach vorne. ELEV D/R Schalter “0” : IOC aus Position “1” : IOC on ***WARNUNG:*** Diese Funktion darf nur aktiviert werden, wenn die blaue LED min. 3x blinkt (= 8 oder mehr Satelliten), **bei weniger Satelliten kann das Modell abstürzen**! IOC funktioniert erst ab 10 Meter Entfernung vom Startpunkt (an dem die Motoren entsichert wurden). Fliegen Sie Ihren X4 mit Hilfe des GPS Modes in 10 m Entfernung und aktivieren dann den IOC Mode. Sie könne nun einfach Videoaufnahmen machen, ohne sich um die Flugrichtung zu kümmern. Oder Sie ziehen Sie den Steuerhebel zu sich heran, das Modell fliegt dann einfach zum Startpunkt zurück. ***WARNUNG:*** der IOC Mode schaltet sich automatisch ab und geht wieder in den GPS Modus, wenn Sie näher als 10 Meter an den Startpunkt kommen. Seien Sie darauf vorbereitet, beobachten die Lage des Modells in der Luft um korrekt zu steuern - **Crashgefahr!**
Lande-gestell aus-/ein-fahren	**GEAR**	Model Menu ↓ Device Output ↓ AUX4 ↓ GEAR SW ↓ Active	Schalter “0” : Landegestell ausfahren Schalter “1” : Landegestell einziehen **WARNUNG:** denken Sie an das Landegestell, speziell beim FPV-Flug*, um nicht versehentlich auf der Kamera zu landen! Wird Coming Home aktiviert (manuell oder Failsafe), wird das Landegestell des Scout automatisch ausgefahren, um sicher landen zu können und die Kamera zu schützen. **Beachte:** wurde das Landegestell automatisch ausgefahren, kann es manuell nicht mehr eingezogen werden. Sie müssen zuerst landen und die Motoren sichern/ent-sichern. *bitte beachten Sie die nationalen Regelungen der zuständigen Behörden.

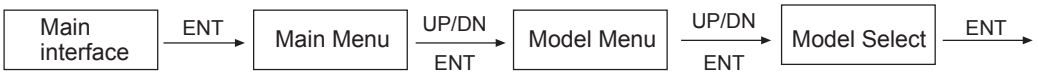
Senderprogrammierung DEVO F12E

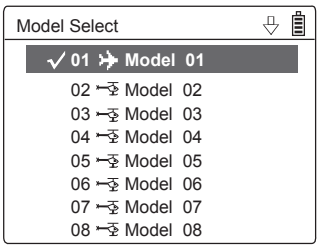
Boot Screen (Hauptbildschirm)



DE

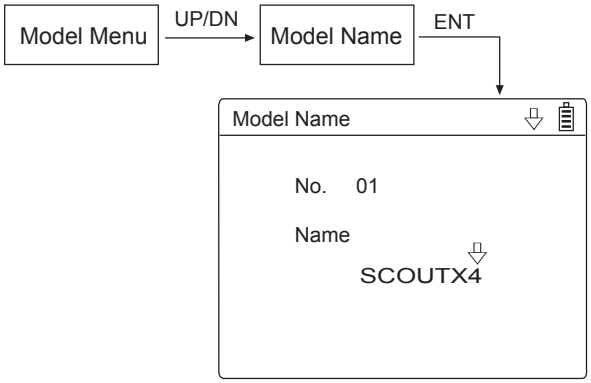
Modellspeicher





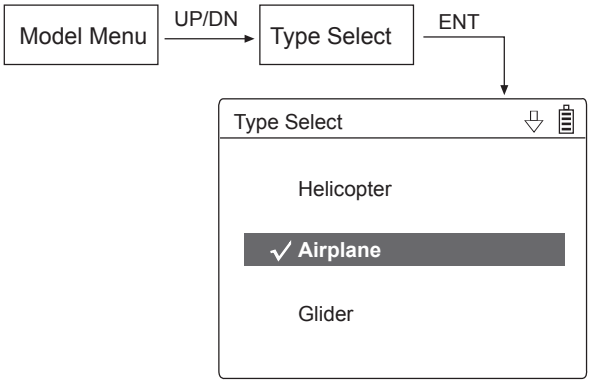
Drücken Sie UP oder DN um den Modellspeicher auszuwählen, z.B. “Model 01”. Drücken Sie dann EXT um zum “Model Menu” zurückzukehren.

Modellname



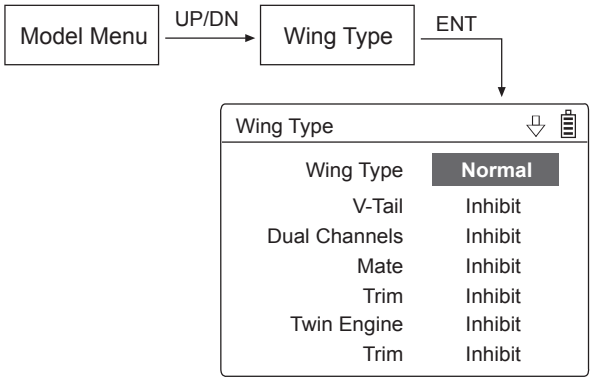
Drücken Sie UP oder DN um die Zeichen auszuwählen, die Sie benötigen, hier “SCOUTX4”.
Drücken Sie dann EXT um zum “Model Menu” zurückzukehren.

Modelltyp



Drücken Sie R oder L um den Modelltyp auszuwählen, dann ENT um zu speichern. Drücken Sie dann EXT um zum “Model Menu” zurückzukehren.

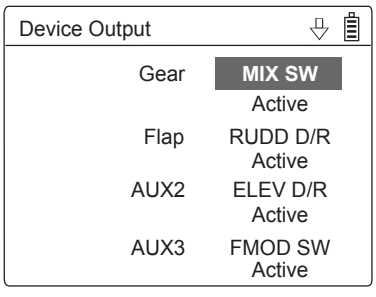
Flächentyp

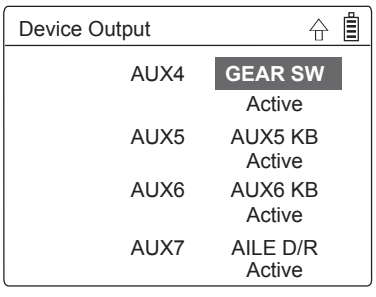


Drücken Sie R oder L um “Normal” auszuwählen, drücken Sie dann EXT um zum “Model Menu” zurückzukehren.

Kanalzuweisung

Drücken Sie EXT um zum “Model Menu” zurückzukehren.





DE

Sensoreinstellungen

Model Menu → UP/DN → Sensor Setting → ENT

Sensor Setting	
Status	**Active**
No Signal	Inhibit
Sensor Submenu	
	Voltage
	Temperature
	GPS Setting

Drücken Sie R oder L und wählen “Active”.

Beachte: um die Telemetriedaten während des Fluges im Senderdisplay zu sehen gehen Sie ins das Model Menü / sensor view / drücken L für die nächste Seite.

(1) Spannungseinstellung

Drücken Sie UP oder DN um die Spannung anzuwählen, ENT um in die Einstellung zu gelangen.

Voltage	
Internal: V0	Inhibit
External: V1	Active
	21.4V
External: V2	Inhibit

“Internal” zeigt die Senderspannung

“External” zeigt die Scout X4 Akkuspannung

Die voreingestellte Warnschwelle für den Flugakku des Scout X4 ist 21.4 V.

WARNUNG: Sobald der Sender die Unterspannungswarnung ausgibt, landen Sie so schnell wie möglich - **Crashgefahr!**

* Sie können die Warnschwelle auch auf 21.6 V hochsetzen, um eine frühere Warnung und mehr Zeit zur Landung zu bekommen.

(2) GPS Einstellungen

Drücken Sie UP oder DN um die GPS Einstellungen anzuwählen, ENT um in die Einstellung zu gelangen.

GPS Setting	
Altitude Type	**Relative**
Speed Unit	Km/h
Date Type	DD-MM-YY
Time Zone	UTC+08:00

(2.1) Höhentyp-Einstellung:

Drücken Sie R oder L um absolute oder relative Höhe zu wählen.

(2.2) Geschwindigkeitseinheit:

Drücken Sie R oder L um Km/h or Knots zu wählen.

(2.3) Datumstyp:

Drücken Sie R oder L um DD-MM-YY\ MM-DD-YY\ YY-MM-DD zu wählen.

(2.4) Zeitzone:

Drücken Sie R oder L um die Zeitzone zu wählen, dann EXT um in das Hauptmenü zurückzukehren.

Servoreverse

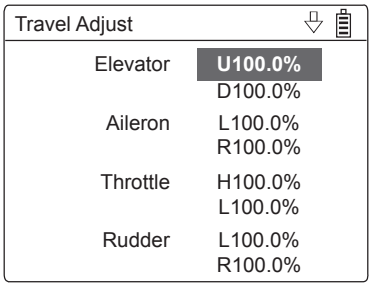
Main Menu → UP/DN / ENT → Function Menu → UP/DN / ENT → Reverse Switch → ENT (im Bsp. werden die Werkseinstellungen angezeigt)

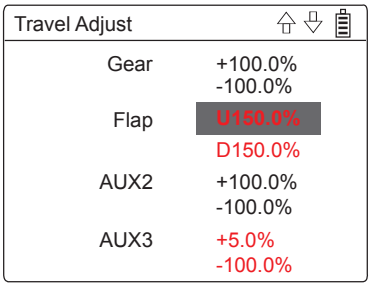
Reverse Switch	
Elevator	**Normal**
Aileron	Normal
Throttle	Normal
Rudder	Normal
Gear	Normal
Flap	Normal
AUX2	Normal
AUX3	Normal

Reverse Switch	
AUX4	**Normal**
AUX5	Normal
AUX6	Normal
AUX7	Normal

Drücken Sie EXT um in das Funktionsmenü zurückzukehren.

Servowege (EPA)

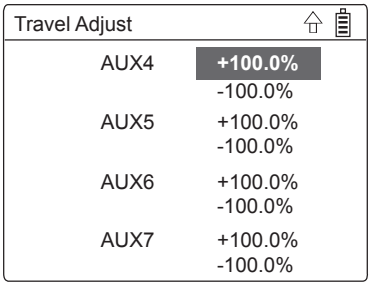




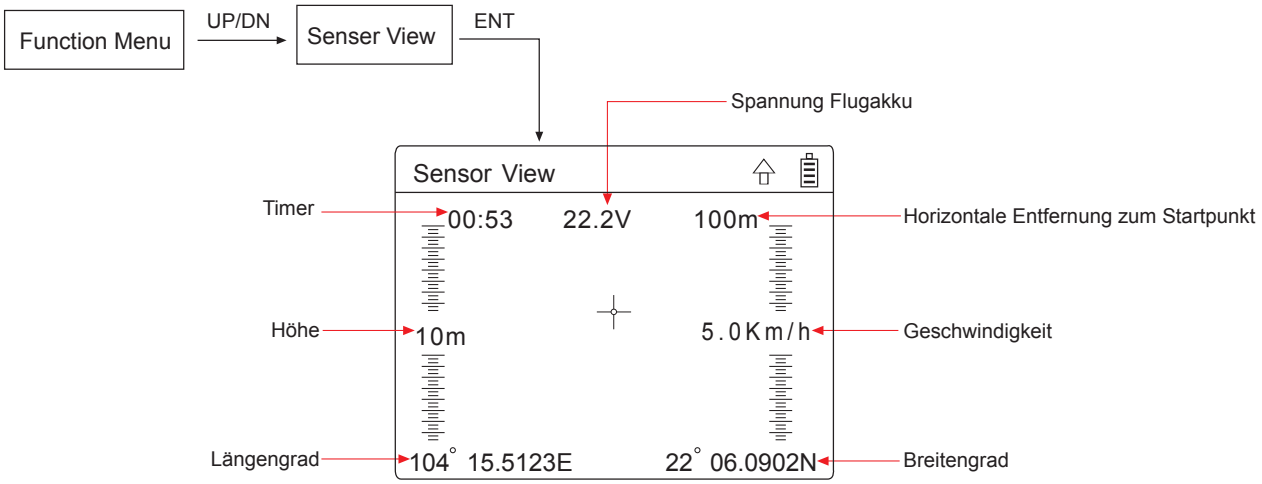
Drücken Sie UP oder DN um FLAP anzuwählen, dann
R oder L um die Werte U150.0% und D150.0% einzustellen.

Drücken Sie UP oder DN um AUX3 anzuwählen, dann
R oder L um die Werte +5.0% (= Round Fly Radius 5.0 m) und -100.0% einzustellen.

*Um den Round Fly Radius anzupassen, einfach den positiven Wert ändern. 25% = 25 Meter / 75feet.

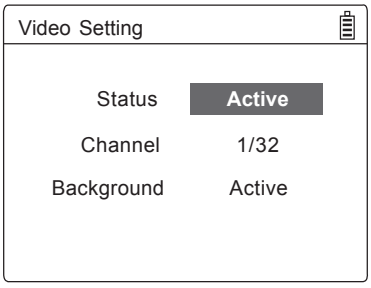


Sensor-Display



Dücken Sie R oder L um das Sensor-Display anzuwählen. Sobald das Videobild im Hintergrung erscheint, werden die Sensor-Werte angezeigt.

Videoeinstellungen



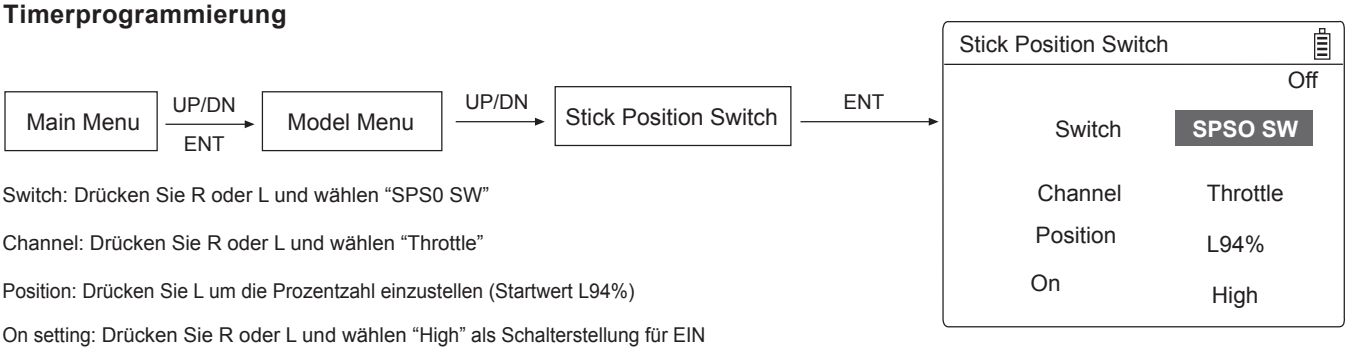
Status: Drücken Sie R oder L und wählen “Active”

Channel: Drücken Sie R oder L um den passenden Videokanal für die iLook+ Kamera einzustellen

Background: rücken Sie R oder L und wählen “Active”, das Live-Videobild wird als Hintergrund im Hauptmenü angezeigt

Drücken Sie EXT um zwischen Vollbild oder geteiltem Bildschirm umzuschalten

Timerprogrammierung



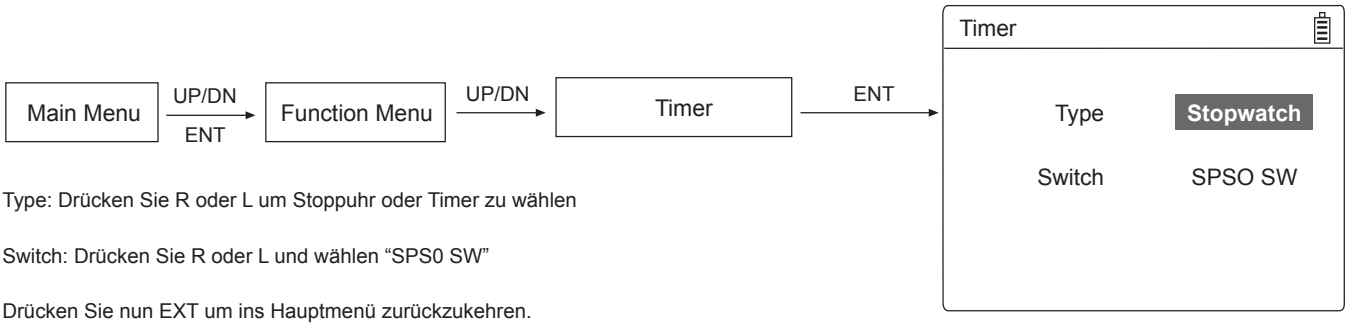
Switch: Drücken Sie R oder L und wählen “SPS0 SW”

Channel: Drücken Sie R oder L und wählen “Throttle”

Position: Drücken Sie L um die Prozentzahl einzustellen (Startwert L94%)

On setting: Drücken Sie R oder L und wählen “High” als Schalterstellung für EIN

Bewegen Sie nun den Gashebel um zu überprüfen, ob die Schalterrichtung korrekt ist. Drücken Sie nun EXT um ins Hauptmenü zurückzukehren.

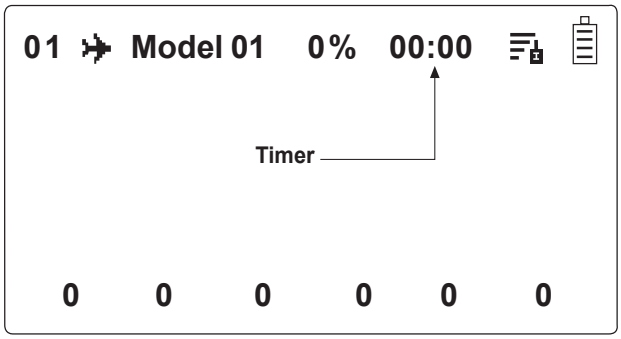


Type: Drücken Sie R oder L um Stoppuhr oder Timer zu wählen

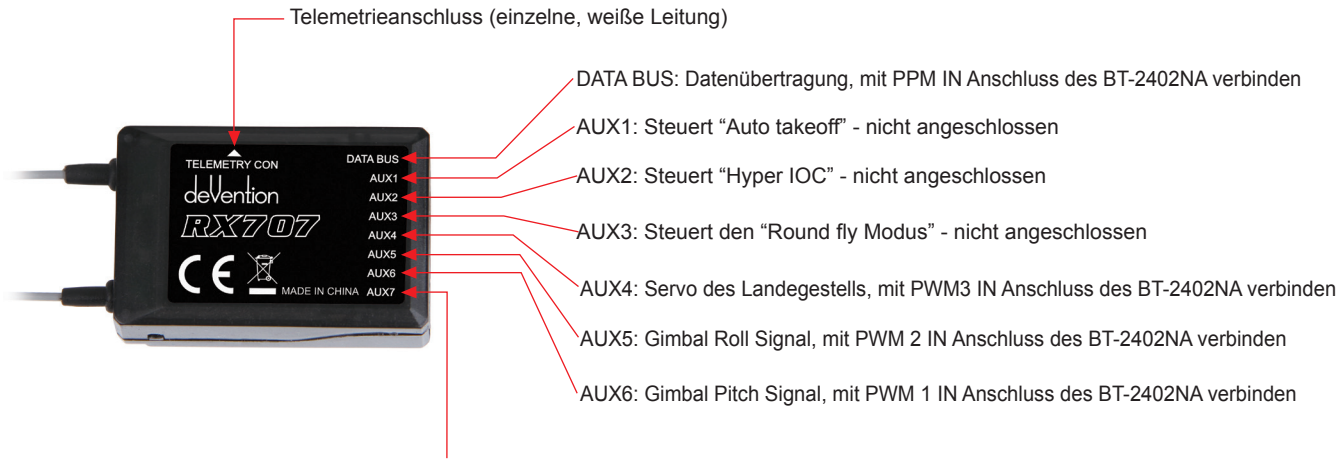
Switch: Drücken Sie R oder L und wählen “SPS0 SW”

Drücken Sie nun EXT um ins Hauptmenü zurückzukehren.

Bedienung: Bewegen Sie den Gashebel auf über 94% um die Zeit zu starten, und zurück um zu stoppen. DN stellt die Uhr zurück.

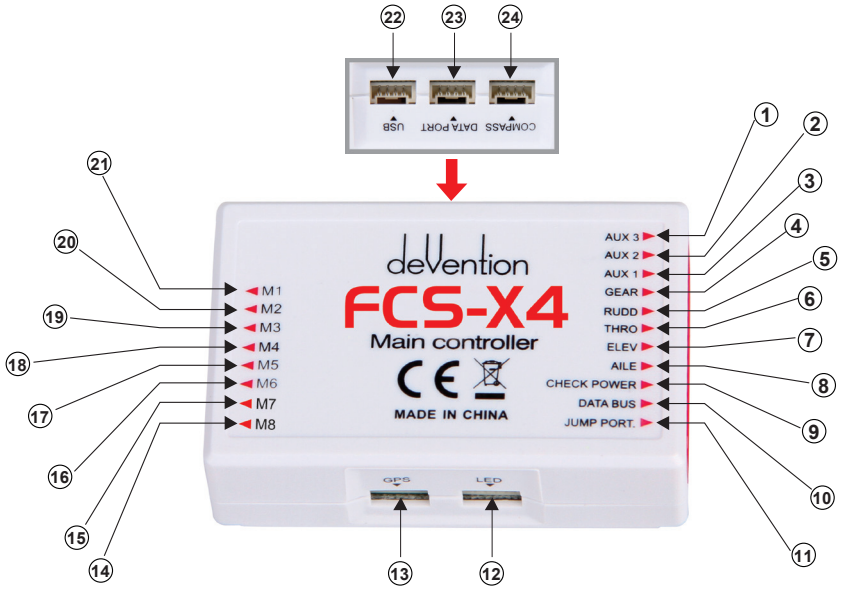


Empfängerbelegung DEVO RX-707



AUX 7: zwei Funktionen: Kameraauslöser and Fixed bind code resetten (durch Einstecken des Bind-Steckers)

Anschlüsse Flightcontroller FCS-X4



①	AUX 3 - Round fly Modus	⑨	Spannungssensor - mit der Hauptplatine verbinden	⑰	ESC #5 (elektronischer Drehzahlregler)
②	AUX 2 - Hyper IOC Modus	⑩	Datenübertragung - mit PPM OUT des BT-2402NA verbinden	⑱	ESC #4 (elektronischer Drehzahlregler)
③	AUX 1 - Auto TakeOff	⑪	Jumper Port, für Empfänger anderer Marken Bindstecker hier einstecken	⑲	ESC #3 (elektronischer Drehzahlregler)
④	Schalter Flugmodus	⑫	LEDs: Flugstatus-LEDs	⑳	ESC #2 (elektronischer Drehzahlregler)
⑤	Gieren	⑬	GPS Anschluss (4-poliges Kabel: rot, weiß, blau, schwarz)	㉑	ESC #1 (elektronischer Drehzahlregler)
⑥	Eingang Gas	⑭	ESC #8 (elektronischer Drehzahlregler)	㉒	UPGRADE Anschluss FC (MINI USB)
⑦	PITCH (vorwärts & rückwärts)	⑮	ESC #7 (elektronischer Drehzahlregler)	㉓	DATEN-Port
⑧	ROLLEN (links & rechts)	⑯	ESC #6 (elektronischer Drehzahlregler)	㉔	Compass-Anschluss (rotes und schwarzes Kabel)

Gimbal-Kalibrierung

WICHTIG: Bevor Sie Einstellungen am Gimbal vornehmen, Kamera (iLook+ oder GoPro) montieren und Flugakku aus dem Modell entnehmen. Ohne Spannungsversorgung muss der Gimbal gut ausbalanciert sein und in jeder Position stehenbleiben Beachten Sie besonders das Balance-gewicht am PITCH-Motor des Gimbals (bei Verwendung der GoPro-Kamera entfernen)

PIT: Hier stellen Sie den Neutralpunkt ein. Sie können den Neutralpunkt zwischen 135° nach unten und 90° nach oben vorgeben.

ROLL: Hier stellen Sie den Neutralpunkt ein. Sie können den Neutralpunkt zwischen -45 und 45° auf beiden Seiten vorgeben.

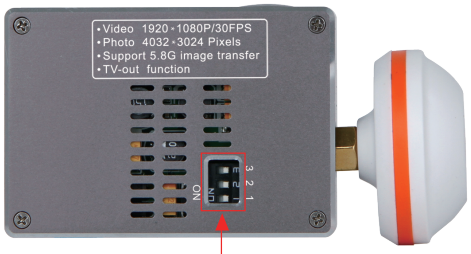
Kamerabedienung

(1) Kamera

Video-Auflösung: 1920 x1080 Full HD
30 FPS
Micro High Speed SD-Karte: Max. 64 GB
Fotosensor: 3 MP
Video-Format: MOV
Foto-Auflösung: 4032x3024 Pixel

(2) 5.8 GHz Videoübertragung

5.8 GHz Videoübertragung
Ausgangsleistung: 25 mW
Frquenzauswahl: 8 Kanäle



iLook+ Videokanaleinstellung

Sie können den Übertragungskanal aus acht Kanälen auswählen:

Kanal	1	2	3	4	5	6	7	8
Frequenz	5866MHz	5847MHz	5828MHz	5809MHz	5790MHz	5771MHz	5752MHz	5733MHz
Schalter-position (off/on)	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON

Beachte:

(1) Legen Sie die micro SD Kartein die iLook+ Kamera ein bevor Sie sie einschalten, und entnehmen sie bevor Sie sie das Modell ausschalten. (Wir empfehlen eine High-Speed oder Class 10 SD-Karte zu verwenden)

(2) Legen Sie die micro SD Karte in die Kamera ein und schalten Sie ein. Die rote LED leuchtet und zeigt an, das die Kamera initialisiert wird. Nach ein paar Sekunden geht die rote LED aus, die Initialisierung ist komplett, die Kamera geht in den Standby-Modus.

(3) Blinkt die rote LED nach dem Einschalten schnell, muss die SD-Karte formatiert werden. Stellen Sie den Mode-Schalter auf und drücken den Auslöser ca. 5 Sekunden um die Karte zu formatieren.

DE

Videoaufnahme über den Sender

Schalter	Senderein-stellung	Vorgehensweise
AILE D/R	Model Menu ↓ Device Output ↓ AUX7 ↓ AILE D/R ↓ Active	(1) Stellen Sie den Mode-Schalter der iLook+ Kamera auf 🎥 (2) Video starten: Bewegen Sie den **AILE D/R** Schalter von Position "0" auf "1" und gleich wieder zurück auf "0", die Kamera startet mit der Aufzeichnung (die rote LED der Kamera beginnt zu blinken). Sie sehen zusätzlich das Aufnahmesymbol ● links oben im Sendermonitor. Video anhalten: Bewegen Sie den **AILE D/R** Schalter von Position "0" auf "1" und gleich wieder zurück auf "0", die Kamera stoppt die Aufzeichnung (die rote LED der Kamera und das Aufnahmesymbol ● links oben im Sendermonitor erlöschen. (3) Beachte: um das Video auf der SD-Karte zu speichern, muss die Aufzeichnung wie oben beschrieben angehalten werden. Schalten Sie die Kamera während der Aufzeichnung aus, wird das Video nicht gespeichert.

Manuelle Aufnahme

Stellen Sie den Mode-Schalter der iLook+ Kamera auf 🎥 und drücken den Auslöser um die Aufnahme zu starten (die rote LED der Kamera beginnt zu blinken). Drücken Sie den Auslöser erneut, um die Aufnahme anzuhalten (die rote LED der Kamera geht aus).

Foto-Modus

Stellen Sie den Mode-Schalter der iLook+ Kamera auf 📷 und drücken den Auslöser um das Foto aufzunehmen (die rote LED der Kamera blinkt kurz).

Drücken Sie den Auslöser erneut für das nächste Foto.

Reparaturen, Ersatzteile

Normaler Verschleiß und defekte Teile, die von einem Unfall herrühren, sind von der Gewährleistung ausgeschlossen. Dazu zählen insbesondere:
Bei Automodellen: abgefahrene Reifen, abgenutzte Antriebsteile und Zahnräder, oder auch verbogene/gebrochene Radaufhängungen, Chassis oder Karosserien
Bei Schiffsmodellen: gebrochene Schiffsschrauben, abgerissene Decksaufbauten
Bei Flugmodellen: Beschädigungen durch unsachgemäßen Transport oder Absturz

Falls Sie bereits nach dem Öffnen der Verpackung ein Teil entdecken, das bezüglich Material oder Verarbeitung defekt ist, senden Sie es - bevor Sie es benutzt haben - an Ihren Fachhändler oder an uns zurück und wir werden Ihnen Ersatz liefern.

Für den Scout X4 sind einige Teile als Ersatzteile verfügbar. In Problemfällen oder bei Fragen wenden Sie sich bitte an Ihren Fachhändler oder:

XciteRC Modellbau GmbH & Co. KG - Service, Autenbachstrasse 12, D-73035 Göppingen, Tel. +49 7161 40 799 50
Email: service@xciterc.de

Ersatzteile für den Scout X4 können Sie entweder im Fachhandel oder online unter http://www.XciteRC.com beziehen.

Technische Daten

Rotordurchmesser	233 mm
Abmessungen	335 x 335 x 275 mm
Gewicht (incl. Akku)	1770 g
Startgewicht max.	2270 g
Sender	DEVO F12E
Empfänger	DEVO RX-707
Motoren	Brushless WS-34-002
Drehzahlregler	Brushless WST-16AH (R/G)
Flight-Controller	FCS-X4
Flugakke	22.2 V 5400 mAh LiPo (6S)
Groundstation	CGS App
Bluetooth-Datalink	BT-2402NA/2402B
Flugzeit	max. 25 Min., mit Gimbal und Kamera ca. 20 Min.

HINWEISE ZUM UMWELTSCHUTZ

Das Symbol des durchgestrichenen Mülleimers auf dem Produkt bzw. Verpackung besagt, dass dieses getrennt vom üblichen Hausmüll entsorgt werden muss. Damit sollen schädliche Auswirkungen auf die Umwelt und die menschliche Gesundheit bei der Entsorgung von Elektro- und Elektronikaltgeräten vermieden und deren Wiederverwendung oder Verwertung ermöglicht werden. Sie haben die Möglichkeit, Elektro- und Elektronikaltgeräte kostenfrei bei einer entsprechenden Sammelstelle in Ihrer Nähe abzugeben. Bitte erkundigen Sie sich bei Ihrer Stadt oder Gemeinde über die zur Verfügung stehenden Sammelstellen. Sie haben auch die Möglichkeit, alte Elektro- und Elektronikgeräte, die von uns bezogen wurden, frei an uns zurückzusenden. Wir werden diese dann einer ordnungsgemäßen Verwertung bzw. Wiederverwendung zuführen.
Eventuell enthaltene Batterien oder Akkus müssen aus dem Produkt entfernt werden und bei der entsprechenden Sammelstelle getrennt entsorgt werden.

Hinweise nach Batteriegesetz

Da wir Batterien und Akkus bzw. solche Geräte verkaufen, die Batterien und Akkus enthalten, sind wir nach dem Batteriegesetz (BattG) verpflichtet, Sie auf Folgendes hinzuweisen:
Batterien und Akkus dürfen nicht im Hausmüll entsorgt werden, sondern Sie sind zur Rückgabe gebrauchter Batterien und Akkus gesetzlich verpflichtet. Altbatterien können Schadstoffe enthalten, die bei nicht sachgemäßer Lagerung oder Entsorgung die Umwelt oder Ihre Gesundheit schädigen können. Batterien enthalten aber auch wichtige Rohstoffe wie z.B. Eisen, Zink, Mangan oder Nickel und werden wieder verwertet.
Sie können die Batterien nach Gebrauch entweder ausreichend frankiert an uns zurücksenden:

XciteRC Modellbau GmbH & Co.KG
Autenbachstr. 12
D-73035 Göppingen

oder in unmittelbarer Nähe (z.B. im Handel oder in kommunalen Sammelstellen) unentgeltlich zurückgegeben. Die Abgabe in Verkaufsstellen ist dabei auf für Endnutzer für die Entsorgung übliche Mengen sowie solche Altbatterien beschränkt, die der Vertreiber als Neubatterien in seinem Sortiment führt oder geführt hat.
Schadstoffhaltige Batterien sind mit einem Zeichen, eine durchgestrichene Mülltonne, und dem chemischen Symbol des schadstoffhaltigem Schwermetalls versehen.
Diese durchgekreuzte Mülltonne bedeutet, dass Sie Batterien und Akkus nicht im Hausmüll entsorgen dürfen.
Unter diesen Zeichen finden Sie zusätzlich nachstehende Symbole mit folgender Bedeutung:

- Cd = Cadmium
- Pb = Blei
- Hg = Quecksilber
- Li = Lithium

CE

EN

DE Die XciteRC Modellbau GmbH & Co. KG erklärt hiermit, dass dieses Produkt den grundlegenden Anforderungen und anderen relevanten Vorschriften der Richtlinie R&TTE 1999/5/EC sowie RoHS 2011/65/EC entspricht.
Die ausführliche Konformitätserklärung finden Sie im Internet unter **www.XciteRC.com** beim jeweiligen Produkt unter dem Link **Konformitätserklärung** oder per E-Mail: info@xciterc.de.

EN The XciteRC Modellbau GmbH & Co. KG declare that this product complies with the essential requirements and other relevant regulations of the directives R&TTE 1999/5/EC and RoHS 2011/65/EC.
The detailed Declaration of Conformity can be found at **www.XciteRC.com** at the respective product link **Declaration of Conformity** or via E-mail: info@xciterc.de.

FR La société XciteRC Modellbau GmbH & Co. KG déclare que cet article est conforme aux directives CE R&TTE 1999/5/EC and RoHS 2011/65/EC.
Vous trouverez la déclaration de conformité détailée sur internet, sous **www.XciteRC.com**, sur la page de l'article en question , sous le lien de la **Déclaration de conformité** ou e-mail: info@xciterc.de.

XciteRC®

XciteRC Modellbau GmbH & Co. KG
Autenbachstraße 12
D-73035 Göppingen
Phone: +49 7161 40 799 0
Fax: +49 7161 40 799 99
E-Mail: info@xciterc.de
Web: www.XciteRC.com